Вестник УГАМД

МАШИНОСТРОЕНИЕ

УДК 621.9.047

# Н. М. Миназетдинов

# ОБ ОДНОЙ ЗАДАЧЕ ЭЛЕКТРОХИМИЧЕСКОЙ ОБРАБОТКИ МЕТАЛЛОВ С УЧЕТОМ ПЕРЕМЕННОСТИ ВЫХОДА ПО ТОКУ ДЛЯ РЕАКЦИИ АНОДНОГО ФОРМООБРАЗОВАНИЯ

Предлагается способ определения формы анодной границы в двумерных задачах электрохимической обработки металлов, с учетом зависимости выхода по току для реакций анодного растворения металла от плотности тока в растворах нитрата натрия или хлората натрия. В рамках принятых предположений граница анода-детали разделяется на три зоны с различными законами распределения плотности тока. Исходная задача сводится к задаче о течении идеальной жидкости со свободными поверхностями. Электрохимическая обработка металлов; идеальный процесс; потенциал; гидродинамическая аналогия

Для обеспечения высокой точности копирования формы и размеров электродаинструмента (катода) на обрабатываемой заготовке (аноде) при электрохимической обработке (ЭХО) металлов нужно локализовать процесс растворения металла в зоне, предназначенной для обработки. За пределами этой зоны растворение должно резко замедляться вплоть до полного прекращения. Локализация растворения металла существенно зависит от состава электролита, свойств металла и условий проведения процесса. Одной из важных характеристик, влияющих на локализацию процесса растворения металла, является выход по току η для реакций анодного растворения металла, учитывающий влияние протекающих на анодной поверхности процессов, сопутствующих растворению металла и равный доле заряда, затраченной только на растворение металла.

## МОДЕЛЬ ИСПОЛЬЗУЕМОЙ ЗАВИСИМОСТИ ВЫХОДА ПО ТОКУ ОТ ПЛОТНОСТИ ТОКА

При малых значениях плотности тока  $j_a$  на анодной границе значение выхода по току  $\eta$ , при электрохимической обработке в растворах нитрата натрия и хлората натрия, практически равно нулю. После достижения  $j_a$  некоторого критического значения  $j_{cr}$  в результате анодной активации металла [1] начинается увеличение  $\eta$  с ростом  $j_a$ . При этом основное растворение металла сосредоточено на тех участках обрабатываемой заготовки, где межэлектродное расстоя-

ние наименьшее, а скорость растворения максимальна. При удалении от рабочей поверхности катода скорость растворения падает за счет уменьшения  $j_a$  и  $\eta$ .

Для повышения точности электрохимического формообразования идеальной является ступенчатая функция  $\eta(j_a)$  [2]

$$\eta(j_a) = 0, \ j_a < j_{cr}; \eta(j_a) = \eta_0, \ j_a \ge j_{cr}.$$
 (1)

Здесь  $\eta_0 = \text{const} - \text{значение выхода по току}$  для заданного технологического режима. При наличии указанной зависимости можно получать резкую границу между областью поверхности обрабатываемой заготовки, где происходит интенсивное растворение и прилегающими к ней необрабатываемыми областями.

В работе [3] представлены экспериментальные зависимости, полученные при импульсной электрохимической обработке трубчатым электродом-инструментом, практического удельного съема металла  $G = \varepsilon \eta$  от анодной плотности тока  $j_a$ ;  $\varepsilon$  – электрохимический эквивалент металла. Эксперименты проведены для сталей двух марок: 12X18H9T и 10X11H23T3MP (ЭПЗЗ) в среде 8 % водного раствора нитрата натрия при температуре 23 °С.

Из представленных результатов [3] следует, что в области поверхности обрабатываемой заготовки, где происходит интенсивное растворение металла, аналитическую зависимость практического удельного съема металла и выхода по току от плотности тока можно представить уравнением гиперболы. Для моделирования зависимости  $\eta(j_a)$  введем скачкообразную функцию

Контактная информация: 8-962-577-12-91

$$\eta(j_a) = \begin{cases} 0, & j_a < j_{cr}, \\ a_0 - a_1 / j_a, & j_a \ge j_{cr}, \end{cases}$$
(2)

постоянные  $a_0 > 0$ ,  $a_1 > 0$  характеризуют свойства электролита. График зависимости (2), представлен на рис. 1.

Область I соответствует рабочей зоне, в которой происходит интенсивное растворение металла при высоких значениях  $j_a$  и  $\eta$ . Уменьшение  $j_a$  от  $j_{max}$  до критического значения  $j_{cr}$  приводит к убыванию  $\eta$  от максимального значения  $\eta_{max}$  до  $\eta_{cr}$ . В переходной области II происходит резкое снижение  $\eta$  до нуля при постоянном значении плотности тока, равном  $j_{cr}$ . В области III плотность тока монотонно убывает от  $j_{cr}$  до нуля. Область III соответствует необрабатываемым участкам поверхности детали (рис. 1).



**Рис. 1.** Зависимость выхода по току от анодной плотности тока

Зависимость (2) может быть использована для моделирования задач электрохимической обработки постоянным током [1], так как она не противоречит известным экспериментальным зависимостям  $\eta(j_a)$  при электрохимической обработке в растворах нитрата натрия и хлората натрия [4], содержащих участок резкого изменения выхода по току при приближении плотности тока к  $j_{cr}$ .

Используя равенство  $\eta_{cr} = \eta(j_{cr})$  и учитывая, что  $\eta < 1$ , получим

$$a_1 = j_{cr}(a_0 - \eta_{cr}), \ \eta_{cr} < a_0 < 1.$$
 (3)

При  $a_1 = 0$  функция (2) совпадает с функцией (1) и  $a_0 = \eta_0$ . При  $\eta_{cr} = 0$ , применяемая в работе скачкообразная функция выхода по току (2), сводится к непрерывной функции  $\eta(j_a)$ , использованной ранее в работах [5, 6].

В соответствии с допущениями модели идеального процесса [1], электрическое поле в межэлектродном промежутке считается потенциальным, а потенциал *и* электрического поля удовлетворяет уравнению Лапласа. Значения потенциалов  $u_a$ ,  $u_c$  на поверхностях анода и катода постоянны.

Рассмотрим на примере электрохимической обработки двугранным катодом в установившемся режиме [1], как особенности процесса ЭХО представленные зависимостью (2) отражаются на форме обрабатываемой поверхности.

#### ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Схема сечения межэлектродного промежутка для рассматриваемой задачи представлена на рис. 2. Система декартовых координат  $x_1$ ,  $y_1$  связана с катодом. Направление вектора  $V_c$  подачи катода совпадает с положительным направлением оси ординат. Граница *AED* катода состоит из рабочей поверхности *DE*, совпадающей с осью абсцисс и перпендикулярной к ней границей *AE* на которую нанесено диэлектрическое покрытие. Изоляция нерабочей части катода позволяет уменьшить наклон боковых стенок обрабатываемой поверхности.



**Рис. 2.** Геометрия межэлектродного промежутка

В соответствии с зависимостью (2) искомую анодную границу разделим на три зоны. В рабочей зоне I (линия *CD*), соответствующей участку I на графике зависимости  $\eta(j_a)$  (рис. 1), условие, определяющее установившуюся форму анодной границы, выражается равенством [1]

$$\eta(j_a)j_a = j_0\cos\theta, \ j_0 = \frac{\rho V_c}{\varepsilon}, \ j_a = \kappa \frac{\partial u}{\partial n_1}, \quad (4)$$

где  $\kappa$  – удельная электропроводность среды,  $\rho$  – плотность материала анода,  $\theta$  – угол между вектором **V**<sub>c</sub> и вектором **n**<sub>1</sub> внешней нормали. Используя функцию (2) и соотношение (4) получаем распределение нормальной производной потенциала на границе анода

$$\partial u/\partial n_1 = (a_1 + j_0 \cos \theta)/(a_0 \kappa).$$
 (5)

Переход из участка I на участок II на графике зависимости  $\eta(j_a)$  приводит к соответствующему переходу и на анодной границе из зоны I в зону II (линия *BC*). На этом участке анодной границы выполняется условие

$$j_a = j_{cr}, \ \partial u / \partial n_1 = j_{cr} / \kappa.$$
 (6)

Участку III на графике зависимости (2) соответствует зона III анодной границы, которая моделируется вертикальным прямолинейным участком AB; выход по току здесь практически равен нулю и растворение металла не происходит. Плотность тока на участке AB изменяется от  $j_{cr}$  в точке B до нуля в бесконечно удаленной точке A. Положения точек перехода B и C неизвестны и определяются в процессе решения задачи.

Введем комплексный потенциал электриче-

$$W_1(z_1) = v(z_1) + i u(z_1), z_1 = x_1 + i y_1$$

 $(v(z_1) - функция тока)$  в области межэлектродного промежутка [7]. Используя безразмерные переменные  $x = x_1/H$ ,  $y = y_1/H$ ,  $n = n_1/H$ , где  $H = \kappa(u_a - u_c)/j_0$  [8], перейдем к безразмерному комплексному потенциалу

$$W(z) = \frac{W_1(z) - i u_c}{u_a - u_c} = \varphi(z) + i \psi(z), \ z = x + i y ,$$

ее мнимая часть — функция  $\Psi(z)$  в области межэлектродного промежутка является гармонической и удовлетворяет следующим граничным условиям:

> $\psi = 0$  (на границе *DE* катода),  $\psi = 1$  (на всей границе *ABCD* анода),  $\partial \psi / \partial n = 0$  (на границе *AE* катода).

Скорость перемещения точек границы *CD* анода определяется законом (5), который в безразмерных переменных имеет вид

$$\partial \psi / \partial n = b(a + \cos \theta), \ b = 1/a_0, \ a = a_1 / j_0.$$
 (7)

На участке *BC* анода, согласно условию (6), выполняется равенство

$$\partial \psi / \partial n = c, \ c = j_{cr} / j_0.$$
 (8)

Используя обозначения, принятые в формулах (7), (8) и соотношение (3), получим

 $a = c(a_0 - \eta_{cr}).$ 

Целью решения задачи является определение формы анодной границы с учетом геометрии межэлектродного промежутка и перечисленных граничных условий.

Двумерное потенциальное электрическое поле моделируется фиктивным плоскопараллельным потенциальным течением идеальной несжимаемой жидкости [8]. Гидродинамическим аналогом напряженности электрического поля является скорость течения, которая на участке *CD* анодной границы в соответствии с условием (7) изменяется по закону

$$V = b(a + \cos \theta), \tag{9}$$

здесь V – модуль,  $\theta$  – аргумент вектора скорости.

На участке *BC* анода, согласно (8), модуль скорости постоянная величина

$$V = c . (10)$$

# РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ

Используя гидродинамическую аналогию электрического поля, рассмотрим фиктивное течение идеальной несжимаемой жидкости в односвязной области  $G_z$  в плоскости переменной *z*, ограниченной кривой, состоящей из границ катода и анода (рис. 2).

Гидродинамическим аналогом исходной задачи является задача по определению свободных границ CD и BC с заданными законами изменения скорости (9) и (10), соответственно. Поток создается системой непрерывно распределенных источников вдоль линии AE и стока в точке D.

Введем вспомогательное комплексное переменное  $t = \xi + i\delta$ , изменяющееся в области  $G_t = (|t| < 1, \xi > 0, \delta > 0)$  (рис. 3, *a*), и будем искать функцию z(t), отображающую область  $G_t$  на область  $G_z$ , с соответствием точек, указанным на рис. 2, 3, *a*.



**Рис. 3.** *а* – плоскость параметрической переменной *t* ; *б* – область изменения комплексного потенциала

Мнимая часть комплексного потенциала *W*(*t*) удовлетворяет граничным условиям

$$\Psi(t) = \begin{cases} 1, & t = \exp(i\,\sigma), \ \sigma \in (0, \pi/2], \\ 1, & t = i\delta, \ \delta \in [0, 1]; \ t = \xi, \ \xi \in [0, d] \\ 0, & t = \xi, \ \xi \in [p, 1), \end{cases}$$

а на границе диэлектрического покрытия *AE* постоянна ее действительная часть. Не нарушая общности, будем считать, что

$$\varphi(\xi) = 0, \quad \xi \in [d, p].$$

Область изменения комплексного потенциала представлена на рис. 3, *б*. Используя метод конформных отображений [7], получим

$$\frac{dW}{dt} = \frac{Mt(1+t^2)(1-t^2)^{-1}}{\sqrt{(t^2-d^2)(1-t^2d^2)(t^2-p^2)(1-t^2p^2)}},$$

Интегрированием функции dW/dt по дуге окружности бесконечно малого радиуса с центром в точке t = 1 с помощью теории вычетов [7], найдем постоянную M

$$M = 2(1-d^2)(1-p^2)/\pi$$

Введем функцию Жуковского [9]

$$\chi(t) = \ln\left(\frac{1}{V_0}\frac{dW}{dz}\right) = r - i\theta, \quad r = \ln\frac{V}{V_0}, \quad (11)$$

где  $V_0 = c$  – значение модуля скорости на участке *BC* анодной границы. Представим функцию  $\chi(t)$  в виде суммы [9]

$$\chi(t) = \chi_*(t) + \omega(t), \qquad (12)$$

где  $\chi_*(t) = r_* - i\theta_*, r_* = \ln(V_* / V_0) - функция Жу$ ковского для течения по заданной схеме (рис. 2) $с условием <math>V_* = V_0$  на всем участке *BCD* анодной границе, а  $\omega(t) - ф$ ункция, аналитическая в области  $G_t$  и непрерывная вплоть до ее границ. На границе области  $G_t$  функции  $\chi(t)$  и  $\chi_*(t)$ удовлетворяют условиям

$$\operatorname{Re} \chi(i\delta) = \operatorname{Re} \chi_*(i\delta) = 0, \quad \delta \in [0, 1].$$
(13)

$$\operatorname{Im} \chi(\xi) = \operatorname{Im} \chi_*(\xi) = \begin{cases} -\pi/2, & \xi \in [0, d], \\ -\pi, & \xi \in (d, p), \\ 0, & \xi \in (p, 1], \end{cases}$$
(14)

$$b(a + \cos\theta(t)) = V_0 \exp(r(t)), \ t = \exp(i\sigma), \quad (15)$$

Re 
$$\chi_*(t) = 0$$
,  $t = \exp(i\sigma)$ ,  $\sigma \in [0, \pi/2]$ . (16)

Рассмотрим вспомогательную функцию

$$\zeta = \exp(\chi) = \frac{1}{V_0} \frac{dW}{dz} = \frac{V}{V_0} \exp(-i\theta) = V_x - iV_y$$

В силу условия (10) и известного направления граней катода область течения на плоскости переменной ζ частично известна; соответствие точек и границ указано на рис. 2, 4.

Участку *BC* анодной границы соответствует дуга окружности единичного радиуса с центром в начале координат. Участку *CD* также соответствует дуга кривой, уравнение которой неизвестно и ее форма определяется в процессе решения задачи [6]. В частном случае при использовании зависимости (1) эта кривая совпадает с дугой окружности [2].



**Рис.** 4. Форма области течения на плоскости переменной  $\zeta$ 

При обходе точки  $t_B = 0$  по бесконечно малому контуру против часовой стрелки вектор  $t - t_B$  поворачивается на  $\pi/2$ , а вектор  $\zeta(t) - \zeta_B$ , где  $\zeta_B = -i$ , в плоскости  $\zeta$  поворачивается на  $3\pi/2$ . Конформность отображения в точке  $t_B$  нарушается, и  $\zeta(t) + i = O(t^3)$  при  $t \to 0$ , т. е.

$$\zeta'(t) = 0, \ \zeta''(t) = 0 \ \text{при} \ t = 0.$$
 (17)

Из выражения (15) следует

$$\theta_{cr} = \theta(i) = \arccos(V_0/b - a). \tag{18}$$

Для построения функции  $\chi_*(t)$  рассмотрим функцию  $F(t) = td\chi_*/dt$ . Согласно граничным условиям (13), (14) и (16), функцию F(t) можно аналитически продолжить на всю плоскость. Функция F(t) имеет полюса первого порядка в точках t = d и t = p с вычетами, соответственно равными 1/2 и –1. Используя метод особых точек Чаплыгина [9], построим функцию F(t)и, интегрируя ее, найдем функцию  $\chi_*(t)$ 

$$\chi_*(t) = \frac{1}{2} \ln \frac{(t-d)(1+td)}{(t+d)(1-td)} - \ln \frac{(t-p)(1+tp)}{(t+p)(1-tp)}.$$
 (19)

Из сравнения граничных условий функций  $\chi(t)$  и  $\chi_*(t)$  для функции  $\omega(t)$  получим нелинейную краевую задачу

Re 
$$\omega(i\delta) = 0$$
,  $\delta \in [0, 1]$ ; Im  $\omega(\xi) = 0$ ,  $\xi \in [0, 1]$ , (20)  
 $b(a + \cos(T + \mu)) = V_0 \exp(\lambda)$ , (21)

где

$$T = \operatorname{Im} \chi_*(\exp(i\sigma)), \mu = \operatorname{Im} \omega(\exp(i\sigma)),$$
$$\lambda = \operatorname{Re} \omega(\exp(i\sigma)), \quad \sigma \in [0, \pi/2].$$

Функция  $\omega(t)$ , дающая решение краевой задачи (20), (21), в силу условий (20) разлагается в степенной ряд с вещественными коэффициентами

$$\omega(t) = \sum_{k=1}^{\infty} c_{2k-1} t^{2k-1} .$$
 (22)

В силу граничного условия (13) из равенств (17), следует

$$\theta'(\delta) = 0, \ \theta''(\delta) = 0 \text{ при } \delta = 0.$$
 (23)

Первое равенство в соотношениях (23) совпадает с условием «плавного» отрыва [10], введенным в теории струй идеальной жидкости.

Используя соотношения (12), (19) и (22), найдем

$$\theta'(\delta) = \frac{d}{d^2 + \delta^2} - \frac{d}{1 + d^2 \delta^2} - \frac{2p}{p^2 + \delta^2} + \frac{2p}{1 + p^2 \delta^2} - \sum_{k=1}^{\infty} c_{2k-1} (2k-1) \delta^{2k-2}.$$
(24)

Отсюда, при  $\delta = 0$ , получается уравнение

$$2dp^2 - p(d^2 - 1) - 2d = 0.$$

Отбрасывая, отрицательный корень, найдем

$$p = \frac{d^2 - 1 + \sqrt{\left(1 - d^2\right)^2 + 16d^2}}{4d}.$$
 (25)

Дифференцирую выражение (24), найдем  $\theta''(\delta)$ , очевидно, что второе равенство в условиях (23) справедливо при любых значениях параметров *d* и *p*.

Геометрические характеристики течения определяются из параметрической зависимости

$$\frac{dz}{dt} = \frac{\exp(-\chi(t))}{V_0} \frac{dW}{dt} =$$

$$= \frac{M}{V_0} \frac{t(1+t^2)((t-p)(1+tp))^{1/2} \exp(-\omega(t))}{(1-t^2)(t-d)(1+td)((t+p)(1-tp))^{3/2}}.$$
(26)

Интегрированием функции (26) по полуокружности бесконечно малого радиуса с центром в точке t = d, найдем расстояние h между линиями AB и AE

$$h = \frac{2d(1-p^2)\exp(-\omega(d))}{V_0(d+p)(1-pd)} \sqrt{\frac{(p-d)(1+pd)}{(p+d)(1-pd)}}$$

Интегрируя dz/dt по дуге окружности бесконечно малого радиуса с центром в точке t = 1, найдем величину межэлектродного зазора *s* на бесконечности в точке *D* 

$$s = (V_0 \exp(\omega(1)))^{-1}$$

Для численного решения задаются значения величин  $j_0$ ,  $j_{cr}$ ,  $\eta_{cr}$  и  $a_0$ . Значение коэффициента  $a_1$  находится из формулы (3). Коэффициенты разложения (22) определяются методом коллокаций, таким образом, чтобы на границе *CD* удовлетворялось условие (21) в конечном числе точек. Для определения параметров *d* и *p* служат уравнения (18), (25).

#### РЕЗУЛЬТАТЫ РАСЧЕТОВ

При  $j_0 = 100$  А/см<sup>2</sup>,  $\eta_{cr} = 0,8$  и  $a_0 = 0,9$  выполнены расчеты для трех значений  $j_{cr}$  равных, со-

ответственно, 60, 80 и 90 А/см<sup>2</sup>. Коэффициент  $a_1$  принимает значения 6, 8, 9 соответственно. Решение задачи выполнено с сохранением 20 членов в разложении (22).

Результаты расчета геометрических параметров  $\theta_{cr}$ , *h*, *s* приведены в табл. 1.

Таблица 1

| r csymbrarbi pac iera        |               |        |        |  |
|------------------------------|---------------|--------|--------|--|
| $j_{cr}$ , A/cm <sup>2</sup> | $\theta_{cr}$ | h      | S      |  |
| 60                           | 1,0701        | 0,5149 | 0,8491 |  |
| 80                           | 0,8763        | 0,4415 | 0,8333 |  |
| 90                           | 0,7670        | 0,4069 | 0,8257 |  |

Ρουνηκτατι ηθευετά

Результаты расчета координат точек анодной границы представлены на рис. 5. Участок CD анодной границы, на которой выполняется условие (7) отмечен сплошной линией, штриховкой — переходной участок BC, на которой выполняется условие (8).

Видно, что в этом случае, при увеличении значения  $j_{cr}$  возрастает длина переходного участка анодной границы, а расстояние h между электроизолированной гранью катода и необрабатываемым участком анодной границы уменьшается. Изменение зазора *s* незначительное.



**Рис. 5.** Результаты расчета анодных границ (*1* – *j<sub>cr</sub>* = 60; *2* – *j<sub>cr</sub>* = 80; *3* – *j<sub>cr</sub>* =90 А/см<sup>2</sup>)

Рассмотрим другой случай, когда варьируемым является параметр  $\eta_{cr}$ . При  $j_0 = 100$  A/см<sup>2</sup>,  $j_{cr} = 80$  A/см<sup>2</sup> и  $a_0 = 0,9$  выполнены расчеты для трех значений  $\eta_{cr}$  равных соответственно 0,7; 0,8 и 0,9. При этом коэффициент  $a_1$  принимает значения 16, 8, 0.

Результаты расчета геометрических параметров  $\theta_{cr}$ , *h*, *s* для этого случая приведены в табл. 2.

| гезультаты расчета |               |        |        |  |
|--------------------|---------------|--------|--------|--|
| $\eta_{cr}$        | $\theta_{cr}$ | h      | S      |  |
| 0,7                | 0,9764        | 0,4270 | 0,7759 |  |
| 0,8                | 0,8763        | 0,4415 | 0,8333 |  |
| 0,9                | 0,7670        | 0,4544 | 0,9000 |  |

Таблица 2

На рис. 6 представлены графики анодных границ. При  $\eta_{cr} = a_0 = 0,9$  полученные результаты соответствую зависимости (1).

Уменьшение значения  $\eta_{cr}$ , при прочих равных условиях приводит к уменьшению длины переходного участка *BC* анодной границы и зазора *s*. Производительность процесса ЭХО в рабочей зоне при этом также убывает.



Рис. 6. Результаты расчета анодных границ  $(1 - \eta_{cr} = 0.7; 2 - \eta_{cr} = 0.8; 3 - \eta_{cr} = 0.9)$ 

На рис. 7 представлена область изменения функции  $\zeta = dW/(V_0 dz)$  для частного случая, полученная при  $j_0 = 100$  А/см<sup>2</sup>,  $\eta_{cr} = 0.8$ ,  $a_0 = 0.9$  и  $j_{cr} = 60$  А/см<sup>2</sup>.



Рис. 7. Форма области течения на плоскости переменной  $\zeta$  при  $j_0 = 100$  A/см<sup>2</sup>,  $\eta_{cr} = 0.8$ ,  $a_0 = 0.9$ ,  $j_{cr} = 60$  A/см<sup>2</sup>

Построенная граница годографа скорости (рис. 7), для данного частного случая, подтверждает принятое a priori предположение о форме неизвестной границы области изменения функции ζ, представленной на рис. 4.

Полученные результаты позволяют провести исследование форм обрабатываемой поверхности, получающиеся при различных соотношениях физических параметров.

# СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

Давыдов А. Д., Козак Е. Высокоскоростное электрохимическое формообразование. М.: Наука, 1990. 272 с.

Житников В. П., Ошмарина Е. М., Федорова Г. И. Использование разрывных функций для моделирования растворения при стационарном электрохимическом формообразовании // Изв. вузов. Математика. 2010. № 10. С. 77–81.

Маннапов А. Р., Житников В. П., Поречный С. С. Полуэмпирическая модель нестационарного процесса импульсной электрохимической обработки вибрирующим электродом-инструментом в локально-одномерном приближении // Вестник УГАТУ. 2011. Т. 15, № 3(43). С. 60–66.

Седыкин Ф. В., Орлов Б. П., Матасов В. Ф. Исследование анодного выхода по току при электрохимической обработке с применением постоянного и импульсного напряжения // Технология машиностроения. 1975. № 39. С. 3–10.

**Миназетдинов Н. М**. Гидродинамическая интерпретация одной задачи теории размерной электрохимической обработки металлов // ПММ. 2009. Т. 73. Вып. 1. С. 60–68.

Миназетдинов Н. М. Об одной задаче теории размерной электрохимической обработки металлов // ПМТФ. 2009. Т. 50, № 5. С. 214–220.

Лаврентьев М. А., Шабат Б. В. Методы теории функций комплексного переменного. М.: Наука, 1987. 688 с.

Клоков В. В. Электрохимическое формообразование. Казань: КГУ, 1984. 80 с.

**Гуревич М. И.** Теория струй идеальной жидкости. М.: Наука, 1979. 536 с.

**Биркгоф Г., Сарантонелло Э.** Струи, следы и каверны. М.: Мир, 1964. 466 с.

#### ОБ АВТОРАХ

Миназетдинов Наиль Миргазиянович, доц. каф высшей математики Камск. гос. инженерноэкономическ. акад. Дипл. механик (Казанск. гос. ун-т, 1985). Канд. физ.-мат. наук по механике жидкости, газа и плазмы (Казанск. гос. ун-т, 1994). Иссл. в обл. приложения методов теории струйных течений в задачах электрохимическ. обработки металлов.